

Polinom İnterpolasyonu

(Ara Değer Bulma)

Bir fonksiyonun sonlu sayıdaki $x_0, x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}$ noktalarında aldığı $f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_n)$ değerleri bilinsin (fonksiyonun kendisi bilinmiyor). Bu noktalardan geçen n . dereceden bir tek,

$$P_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

polinumu vardır ($i = 0, 1, 2, \dots, n$ için $P_n(x_i) = f(x_i)$). $P_n(x)$ polinomu elde edilip bir x noktasındaki $f(x)$ değerinin yerine $P_n(x)$ alınırsa, bilinmeyen $f(x)$ değeri yaklaşık $f(x) \approx P_n(x)$ olarak hesaplanmış olur. Bu yaklaşımı **polinom interpolasyonu** (polinom kullanarak ara değer bulma) denir.

$$\begin{aligned} & (x_0, f(x_0)) \\ & (x_1, f(x_1)) \\ & \dots \\ & (x_n, f(x_n)) \end{aligned}$$

noktalarından geçen n . dereceden

$$P_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$$

polinumunu belirlemek için

$$P_n(x_i) = f(x_i) \quad , \quad i = 0, 1, 2, \dots, n$$

yani,

$$\begin{cases} a_0 + a_1x_0 + a_2x_0^2 + \dots + a_nx_0^n = f(x_0) \\ a_0 + a_1x_1 + a_2x_1^2 + \dots + a_nx_1^n = f(x_1) \\ \vdots \\ a_0 + a_1x_n + a_2x_n^2 + \dots + a_nx_n^n = f(x_n) \end{cases}$$

denklem sisteminde $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$ katsayılarının belirlenmesi gereklidir. Bu lineer denklem sistemi çözülerek bu katsayılar belirlenebilir.

$$\begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} f(x_0) \\ f(x_1) \\ \vdots \\ f(x_n) \end{bmatrix}$$

denklem sistemindeki

$$A = \begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^n \end{bmatrix}$$

katsayılar matrisi Vandermonde matrisi olarak bilinir ve singüler değildir. Ancak zayıf koşullu olduğunda sayısal hesaplamalardaki yuvarlatma hatalarından dolayı problemler çıkabilir. İnterpolasyon polinomunu belirlemek için değişik yöntemler geliştirilmiştir. Bu yöntemlere geçmeden önce aşağıdaki örnek üzerinde duralım.

Örnek 1: Sinüs fonksiyonu için

$$\begin{aligned} x_0 &= 0 & \sin(x_0) &= \sin(0) = 0 \\ x_1 &= \pi/2 & \sin(x_1) &= \sin(\pi/2) = 1 \\ x_2 &= \pi & \sin(x_2) &= \sin(\pi) = 0 \\ x_3 &= 3\pi/2 & \sin(x_3) &= \sin(3\pi/2) = -1 \\ x_4 &= 2\pi & \sin(x_4) &= \sin(2\pi) = \epsilon \end{aligned}$$

olmak üzere,

$$\begin{aligned} &(0,0) \\ &(\frac{\pi}{2}, 1) \\ &(\pi, 0) \\ &(\frac{3\pi}{2}, -1) \\ &(2\pi, 0) \end{aligned}$$

noktalarından geçen 4. dereceden

$$P_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + a_3x^3 + a_4x^4$$

polinomunu bulmaya çalışalım.

<u>x_i</u>	<u>$f(x_i)$</u>
0	0
1.5708	1
3.1416	0
4.7124	-1
6.2832	0

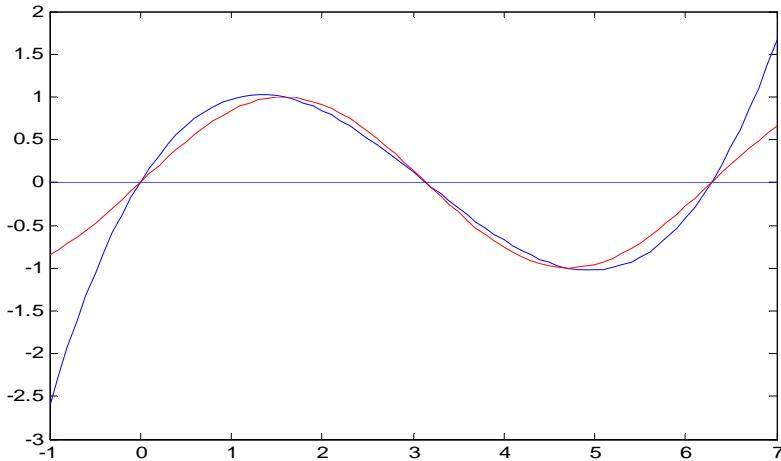
olduğundan A katsayılar matrisi

$$\begin{matrix} A = & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ & 1 & 1.5708 & 2.4674 & 3.8758 & 6.0881 \\ & 1 & 3.1416 & 9.8696 & 31.006 & 97.409 \\ & 1 & 4.7124 & 22.207 & 104.65 & 493.13 \\ & 1 & 6.2832 & 39.478 & 248.05 & 1558.5 \end{matrix}$$

dır. $a = [a_0 \ a_1 \ a_2 \ a_3 \ a_4]^T$ katsayıları ise $f(x_i) = [0 \ 1 \ 0 \ -1 \ 0]^T$ olmak üzere

$a = A^{-1} * f(x_i)$ formülü ile aşağıdaki gibi bulunur.

$$a = \begin{bmatrix} 0 \\ 1.6977 \\ -0.81057 \\ 0.086004 \\ -1.0408e-017 \end{bmatrix}$$



$x \in [0, 2\pi]$ için $\sin(x)$ değerlerinin hesaplanması,

$$P_4(x) = 1.6977*x - 0.81057*x^2 + 0.086004*x^3 - 1.0408*10^{-17}*x^4$$

polinomu kullanılırsa interpolasyonda yapılan hatalar grafikteki gibi olur. Grafikte kırmızı çizgi $\sin(x)$, mavi çizgi $P_4(x)$ değerlerini göstermektedir.

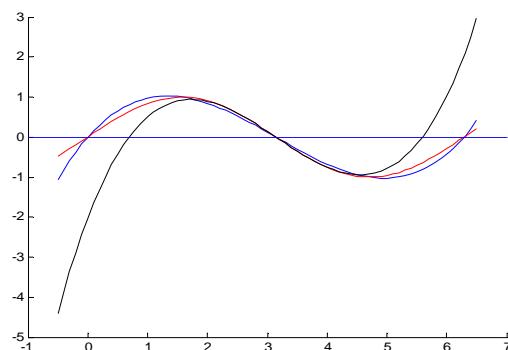
Önceki derslerden hatırladığımız gibi, sinüs fonksiyonunun değerlerini hesaplamak için Taylor açılımından faydalabilir. Uygun bir x_0 noktası seçip, bu nokta komşuluğunda geçerli olmak üzere Taylor serisindeki birkaç terimin oluşturduğu polinom sinüs fonksiyonu yerine kullanılabilir. Sinüs fonksiyonunu $x_0 = \pi$ noktası komşuluğunda seriye açalım.

$$\sin(x) = -(x - \pi) + \frac{1}{6}(x - \pi)^3 - \frac{1}{120}(x - \pi)^5 - \frac{1}{720}(x - \pi)^7 - \dots$$

olmak üzere,

$$p_3(x) = -(x - \pi) + \frac{1}{6}(x - \pi)^3$$

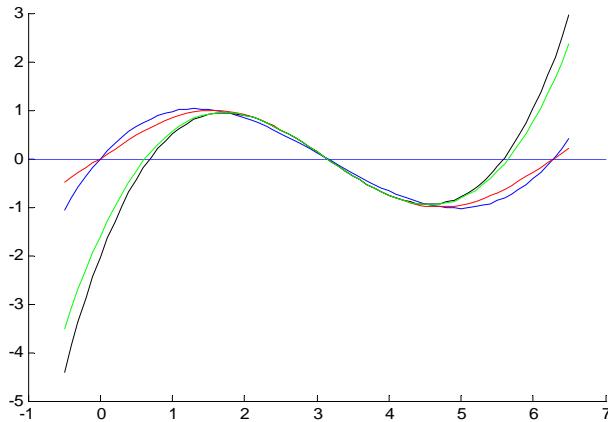
fonksiyonunu sinüs fonksiyonu yerine kullanalım. Aşağıdaki grafikte, siyah çizgi $p_3(x)$, kırmızı çizgi sinüs fonksiyonuna ve mavi çizgi yukarıdaki $P_4(x)$ polinomuna aittir.



Taylor açılımındaki,

$$p_5(x) = -(x - \pi) + \frac{1}{6}(x - \pi)^3 - \frac{1}{120}(x - \pi)^5$$

kısmı sinüs fonksiyonu yerine kullanırsak yaklaşım biraz daha da iyi olacaktır (aşağıdaki grafikte yeşil çizgi).



Birinci Dereceden Polinom İnterpolasyonu (Doğrusal İnterpolasyon)

Bir fonksiyonun $x_0, x_1 \in R$ noktalarındaki $f(x_0), f(x_1)$ değerleri bilinsin (ya da kolay hesaplanabilisin). $x_0 < x < x_1$ olmak üzere, x bir ara değer olsun ve $f(x)$ bilinmesin (kolay hesaplanamasın). $f(x)$ değerini birinci derecen polinom interpolasyonu ile hesaplamaya çalışalım.

$(x_0, f(x_0))$ noktalarından geçen doğru denklemi,
 $(x_1, f(x_1))$

$$y - y_0 = m(x - x_0) , \quad m = \text{eğim} = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}$$

olmak üzere, birinci dereceden interpolasyon polinomu

$$P_1(x) = f(x_0) + \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} \cdot (x - x_0)$$

olacaktır. Bu interpolasyon polinomu,

$$P_1(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} \cdot f(x_0) + \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} \cdot f(x_1)$$

biçiminde yazılsın. Dikkat edilirse $P_1(x)$ polinonomu

$$L_0(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} = -\frac{x_1}{x_0 - x_1} + \frac{1}{x_0 - x_1} x$$

ve

$$L_1(x) = \frac{x - x_0}{x_1 - x_0} = -\frac{x_0}{x_1 - x_0} + \frac{1}{x_1 - x_0} x$$

Polinomları cinsinden,

$$P_1(x) = L_0(x) \cdot f(x_0) + L_1(x) \cdot f(x_1)$$

olarak yazılabılır. $L_0(x), L_1(x)$ polinomları için

$$L_0(x_0) = 1, L_0(x_1) = 0$$

$$L_1(x_0) = 0, L_1(x_1) = 1$$

dir.

n. Dereceden Polinom İnterpolasyonu

$x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$ için fonksiyon değerleri $f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_n)$ olsun.

$$(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), (x_2, f(x_2)), \dots, (x_n, f(x_n))$$

noktalarından geçen n. dereceden bir $P_n(x)$ polinomu bulunmak isteniyor. $P_n(x)$ polinomu, herbiri n. dereceden bir polinom olan $L_0(x), L_1(x), \dots, L_n(x)$ polinomları cinsinden,

$$P_n(x) = L_0(x) \cdot f(x_0) + L_1(x) \cdot f(x_1) + \dots + L_n(x) \cdot f(x_n)$$

olarak yazılsın. $P_n(x)$ polinomunun,

$$(x_0, f(x_0)), (x_1, f(x_1)), (x_2, f(x_2)), \dots, (x_n, f(x_n))$$

noktalarından geçmesi için,

$$P_n(x_0) = f(x_0) \Rightarrow L_0(x_0) = 1, L_1(x_0) = 0, L_2(x_0) = 0, \dots, L_n(x_0) = 0$$

$$P_n(x_1) = f(x_1) \Rightarrow L_0(x_1) = 0, L_1(x_1) = 1, L_2(x_1) = 0, \dots, L_n(x_1) = 0$$

$$P_n(x_2) = f(x_2) \Rightarrow L_0(x_2) = 0, L_1(x_2) = 0, L_2(x_2) = 1, L_3(x_2) = 0, \dots, L_n(x_2) = 0$$

...

$$P_n(x_n) = f(x_n) \Rightarrow L_0(x_n) = 0, L_1(x_n) = 0, L_2(x_n) = 0, \dots, L_{n-1}(x_n) = 0, L_n(x_n) = 1$$

yani,

$$L_j(x_i) \begin{cases} 1 & , \quad i=j \\ 0 & , \quad i \neq j \end{cases}$$

olmalıdır. Buna göre, $L_0(x) = ?$, $L_1(x) = ?$, ..., $L_n(x) = ?$

$L_0(x)$ polinomunu göz önüne alalım. Kendi kökleri x_1, x_2, \dots, x_n cinsinden $L_0(x)$ polinumu,

$$L_0(x) = c(x - x_1)(x - x_2) \dots (x - x_n)$$

şeklinde yazılabılır. Ayrıca, $L_0(x_0) = 1$ olması gerekiğinden,

$$c = \frac{1}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2) \dots (x_0 - x_n)}$$

olmalı ve

$$L_0(x) = \frac{(x - x_1) \cdot (x - x_2) \dots (x - x_n)}{(x_0 - x_1) \cdot (x_0 - x_2) \dots (x_0 - x_n)}$$

dır.

$L_1(x)$ polinumu, kendi kökleri x_0, x_1, \dots, x_n cinsinden

$$L_1(x) = c_1(x - x_0)(x - x_1)\dots(x - x_n)$$

şeklinde yazılabilir. Ayrıca, $L_1(x_1) = 1$ olması gerektiğinden,

$$c_1 = \frac{1}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_1)\dots(x_1 - x_n)}$$

olmalı ve

$$L_1(x) = \frac{(x - x_0) \cdot (x - x_1) \dots (x - x_n)}{(x_1 - x_0) \cdot (x_1 - x_1) \dots (x_1 - x_n)}$$

dır.

Benzer düşüncelerle, $L_i(x)$ polinomları

$$L_i(x) = \frac{(x - x_0) \cdot (x - x_1) \dots (x - x_{i-1}) \cdot (x - x_{i+1}) \dots (x - x_n)}{(x_i - x_0) \cdot (x_i - x_1) \dots (x_i - x_{i-1}) \cdot (x_i - x_{i+1}) \dots (x_i - x_n)} = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{(x - x_j)}{(x_i - x_j)}, \quad i=0,1,\dots,n$$

olmak üzere, n. dereceden interpolasyon polinomu

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n L_i(x) f(x_i) = \sum_{i=0}^n \left(\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{(x - x_j)}{(x_i - x_j)} \right) f(x_i)$$

elde edilir. Bu formül **Lagrange formülü** olarak bilinir.

Örnek 2: Bir $f: R \rightarrow R$ fonksiyonunun -1, 0, 1, 4 noktalarındaki değerleri 3, 2, 4, -10 'dur. Bu fonksiyona 3. dereceden polinom yaklaşımı yapınız.

	x_0	x_1	x_2	x_3
x	-1	0	1	4
$f(x)$	3	2	4	-10

$$L_0(x) = \frac{(x-0)\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{(-1)\cdot(-2)\cdot(-5)} = \frac{x\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{-10}$$

$$L_1(x) = \frac{(x+1)\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{(1)\cdot(-1)\cdot(-4)} = \frac{(x+1)\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{4}$$

$$L_2(x) = \frac{(x+1)\cdot x\cdot(x-4)}{(2)\cdot(1)\cdot(-3)} = \frac{x\cdot(x+1)\cdot(x-4)}{(-6)}$$

$$L_3(x) = \frac{x\cdot(x-1)\cdot(x+1)}{60}$$

olmak üzere,

$$\begin{aligned} P_3(x) &= \sum_{i=0}^3 L_i(x) f(x_i) \\ &= \frac{x\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{-10} \times 3 + \frac{(x+1)\cdot(x-1)\cdot(x-4)}{4} \times 2 + \frac{x\cdot(x+1)\cdot(x-4)}{(-6)} \times 4 + \frac{x\cdot(x-1)\cdot(x+1)}{60} (-10) \end{aligned}$$

elde edilir.

<u>Örnek 3</u>	i	x_i	$f(x_i)$
	0	0	1
	1	1	2
	2	2	4

noktalarından geçen 2. dereceden polinomu bulunuz.

$$L_0(x) = \frac{(x-x_1)\cdot(x-x_2)}{(x_0-x_1)\cdot(x_0-x_2)}, \quad L_1(x) = \frac{(x-x_0)\cdot(x-x_2)}{(x_1-x_0)\cdot(x_1-x_2)}, \quad L_2(x) = \frac{(x-x_0)\cdot(x-x_1)}{(x_2-x_0)\cdot(x_2-x_1)}$$

$$P_2(x) = \frac{(x-1)\cdot(x-2)}{(0-1)\cdot(0-2)} \cdot 1 + \frac{(x-0)\cdot(x-2)}{(1-0)\cdot(1-2)} \cdot 2 + \frac{(x-0)\cdot(x-1)}{(2-0)\cdot(2-1)} \cdot 4$$

$$P_2(x) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{2}x + 1$$

2.yol: $P_2(x) = c_0x^2 + c_1x + c_2$

$$x=0 \quad \text{için} \quad c_2 = 1$$

$$x=1 \quad \text{için} \quad c_0 + c_1 + c_2 = 1$$

$$x=2 \quad \text{için} \quad 4c_0 + 2c_1 + c_2 = 4$$

$$\begin{cases} c_0 + c_1 = 1 \\ 4c_0 + 2c_1 = 3 \end{cases} \quad \left. \begin{array}{l} c_0 = \frac{1}{2}, c_1 = \frac{1}{2} \\ \text{yani} \end{array} \right\} P_2(x) = \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{2}x + 1 \quad \text{bulunur.}$$

Buraya kadar anlattıklarımızı bir teoremlle sonlandıralım.

Teorem (n. dereceden Lagrange interpolasyon polinomu): Eğer x_0, x_1, \dots, x_n birbirinden farklı $n+1$ nokta ve $f(x)$ bu noktalarda $f(x_0), f(x_1), \dots, f(x_n)$ değerlerine sahip bir fonksiyon ise,

$$f(x_i) = P(x_i) \quad , \quad i = 0, 1, \dots, n$$

koşulunu sağlayan derecesi en fazla n olan tek bir $P(x)$ polinomu vardır. Ve bu polinom:

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n L_i(x)f(x_i) \quad , \quad L_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{(x-x_j)}{(x_i-x_j)}$$

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n \left(\prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{(x-x_j)}{(x_i-x_j)} \right) f(x_i)$$

şeklindeki **Lagrange** interpolasyon polinomudur.